

Un robot de doble brazo con mayor grado de libertad



|                            |                              |                                  |                                 |                         |
|----------------------------|------------------------------|----------------------------------|---------------------------------|-------------------------|
| 15 ~ 31                    | 5x2/7x2                      | 1                                | 2                               | 1~7 x2                  |
| Grados totales de libertad | Grados de libertad del brazo | Grados de libertad de la cintura | Grados de libertad de la cabeza | Grado final de libertad |

Un espacio de trabajo más amplio



|                                                                       |                                                          |
|-----------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------|
| Rotación $\pm 150^\circ / \pm 35^\circ$                               | Rotación $\pm 115^\circ$ ,<br>inclinación $\pm 36^\circ$ |
| Espacio de movimiento de la articulación lumbar (-D: $\pm 35^\circ$ ) | Espacio de movimiento de la articulación cervical        |

UNITREE

GALU  
Robotics

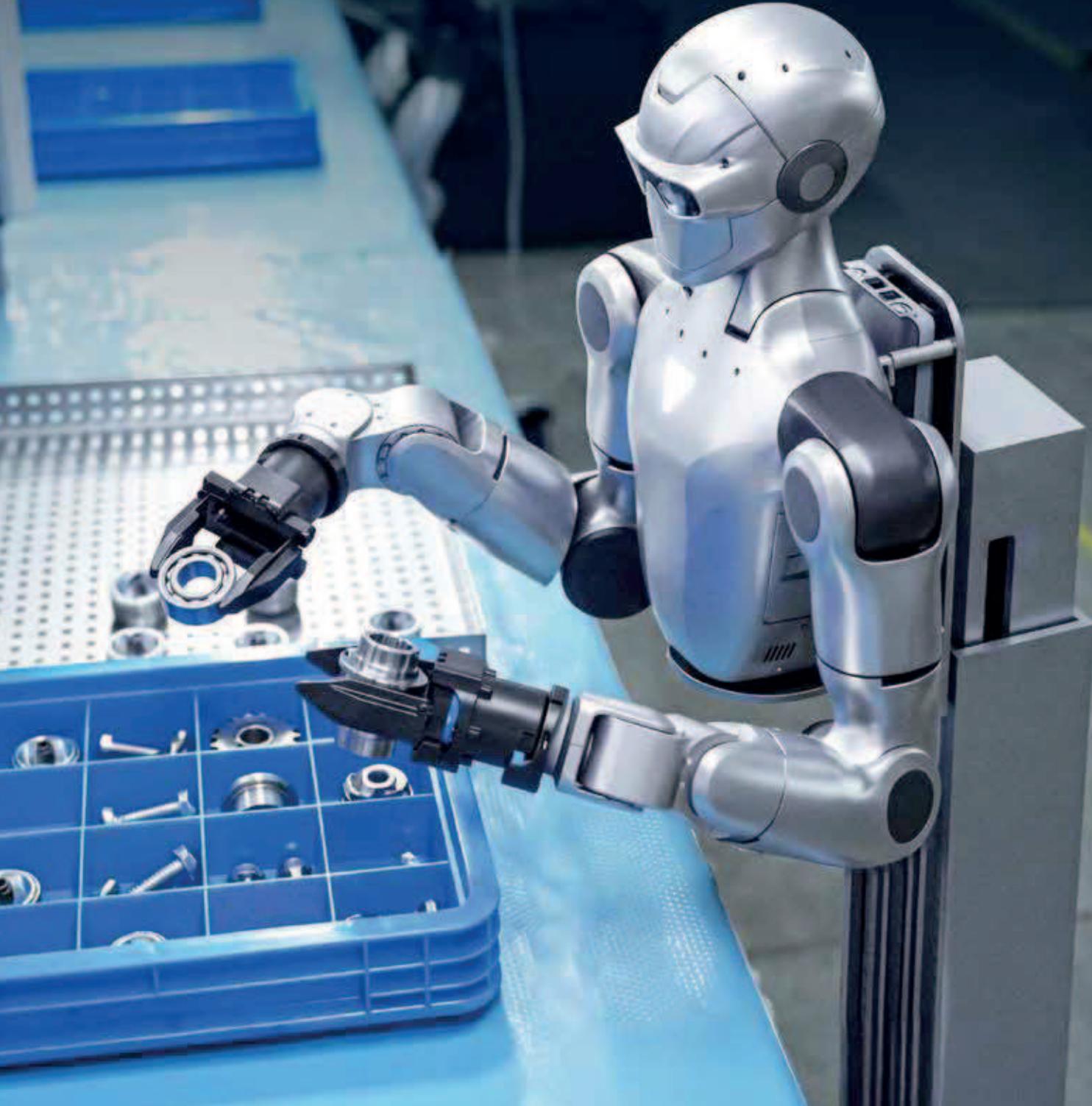
DISTRIBUIDOR EN MÉXICO  
Correo: [atencion.clientesroboticsgalu.com](mailto:atencion.clientesroboticsgalu.com)  
tel: 553931 4434



UNITREE

Robot humanoide de doble brazo Unitree

Implementación ultrarrápida  
Aplicación multiescenario



Proporcionar interfaces RGB y de mapa de profundidad para el módulo binocular.

Campo de visión binocular:  
Horizontal 146°, Vertical 124°  
Separación entre ojos: 60 mm  
RGB: 1280×720 a 30 Hz  
544×448 a 10 Hz



Interfaces de programa abiertas e interfaces de usuario final

Interfaces abiertas para el sistema subyacente, brazo robótico, audio, iluminación, control visual, etc., que permiten la enseñanza mediante arrastrar y soltar



El extremo se puede equipar rápidamente con diferentes actuadores.



Admite dos tipos de montaje:

Base fija / Base móvil

Compatible con dos brazos robóticos:

5 grados de libertad / 7 grados de libertad (brazo único)



Módulo de computación de alto rendimiento que ofrece una potencia de cálculo excepcional.

Procesador principal: CPU de alto rendimiento de 8 núcleos.  
Potencia de cálculo del módulo principal: 10 TOPS.  
Procesador secundario: CPU de alto rendimiento de 8 núcleos.



## Escenarios de aplicación



## Parametros

|                            |                                             |                                                                                                                                                           |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|----------------------------|---------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|--|-------------------------------------------------------------|--|----------------------------------------------------------------------------|--|----------------------------------------------------------------------------|--|
| Dimensiones mecánicas      | Modelo                                      | R1-A5                                                                                                                                                     |  | R1-A7                                                       |  | R1-A5-D                                                                    |  | R1-A7-D                                                                    |  |
|                            | Dimensiones                                 | 700x357x190mm                                                                                                                                             |  | 835x357x190mm                                               |  | Tamaño reducido: 683x520x440 mm<br>Dimensiones en relieve: 1600x520x440 mm |  | Tamaño reducido: 683x520x440 mm<br>Dimensiones en relieve: 1600x520x440 mm |  |
|                            | Peso                                        | Aprox. 11 kg (con fuente de alimentación externa)                                                                                                         |  | Aprox. 13 kg (con fuente de alimentación externa)           |  | Aprox. 30kg                                                                |  | Aprox. 32kg                                                                |  |
|                            | Grados de libertad (con pinza)              | 15                                                                                                                                                        |  | 19                                                          |  | 18                                                                         |  | 22                                                                         |  |
|                            | DOF per Arm                                 | 5                                                                                                                                                         |  | 7                                                           |  | 5                                                                          |  | 7                                                                          |  |
|                            | Cintura DOF                                 | 1                                                                                                                                                         |  | 1                                                           |  | 1                                                                          |  | 1                                                                          |  |
|                            | Profundidad de campo de la cabeza           | 2                                                                                                                                                         |  | 2                                                           |  | 2                                                                          |  | 2                                                                          |  |
|                            | Grados de libertad del chasis               | /                                                                                                                                                         |  | /                                                           |  | 3                                                                          |  | 3                                                                          |  |
|                            | Cojinete de salida conjunto                 | Rodillo cruzado + bola de ranura profunda                                                                                                                 |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Motor conjunto                              | Motor sincrónico de imanes permanentes (PMSM) de rotor interno de alta velocidad y baja inercia (capacidad de respuesta y disipación de calor superiores) |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
| Características eléctricas | Par máximo del hombro                       | 60Nm                                                                                                                                                      |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Carga útil máxima del brazo [1]             | 2~4kg                                                                                                                                                     |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Efector final [2]                           | Pinza opcional de dos dedos / mano diestra de tres dedos / mano diestra de cinco dedos                                                                    |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Longitud del antebrazo + brazo              | 420mm                                                                                                                                                     |  | 555mm                                                       |  | 420mm                                                                      |  | 555mm                                                                      |  |
|                            | Rango de movimiento articular               | Cintura: Guiñada ±150° Cabeza: Guiñada ±115° Cabeceo ±36°                                                                                                 |  | Cintura: Guiñada ±115° Cabeza: Guiñada ±115° Cabeceo ±36°   |  | Cintura: Guiñada ±35° Cabeza: Guiñada ±115° Cabeceo ±36°                   |  |                                                                            |  |
|                            | Alambrado                                   | Cableado interno hueco                                                                                                                                    |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Codificador conjunto                        | Codificador doble (brazo)                                                                                                                                 |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Sistema de refrigeración                    | Refrigeración local del aire                                                                                                                              |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Fuente de alimentación                      | Alimentación externa o batería de iones de litio                                                                                                          |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Potencia de cálculo básica                  | Cuerpo: CPU de alto rendimiento de 8 núcleos Cabezal: CPU de alto rendimiento de 8 núcleos + 10 TOPS                                                      |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
| Accesorios                 | Micrófono                                   | Matriz de 4                                                                                                                                               |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Altavoces                                   | Altavoces duales (3Wx2)                                                                                                                                   |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | WiFi 6 & Bluetooth 5.2                      | Sí                                                                                                                                                        |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Módulo de cámara                            | Cámara binocular + cámara de muñeca opcional                                                                                                              |  | Chasis LiDAR + Cámara binocular + Cámara de muñeca opcional |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Módulo de alto rendimiento informático      | Opcional NVIDIA Jetson Orin (40-100 TOPS)                                                                                                                 |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Entrada de alimentación                     | Sí                                                                                                                                                        |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Cargador                                    | Incluido                                                                                                                                                  |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Duración de la batería (funciona con pilas) | Aprox. 1.5h                                                                                                                                               |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Actualización OTA inteligente               | Sí                                                                                                                                                        |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
|                            | Desarrollo secundario [3]                   | Sí                                                                                                                                                        |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |
| Otro                       | Período de garantía [4]                     | 12 meses                                                                                                                                                  |  |                                                             |  |                                                                            |  |                                                                            |  |

[1] La carga máxima que soporta el brazo varía considerablemente según la postura de extensión del brazo.  
[2] Para la selección del efector final, póngase en contacto con nuestro equipo de ventas.  
[3] Para obtener más información, consulte el manual de desarrollo secundario.  
[4] Para obtener información más detallada sobre las condiciones de la garantía, consulte el folleto de garantía del producto.  
[5] Los parámetros anteriores pueden variar en diferentes escenarios y configuraciones; por favor, tenga en cuenta la situación real.  
[6] El robot de doble brazo presenta una estructura compleja y una potencia extremadamente alta. Los usuarios deben mantener una distancia de seguridad suficiente entre las personas y el robot. Úselo con extrema precaución.  
[7] El aspecto del producto está sujeto a cambios. Consulte el producto final.  
[8] Este producto es un robot civil. Solicitamos amablemente a todos los usuarios que se abstengan de realizar modificaciones peligrosas o de utilizar el robot de forma arriesgada.  
[9] Visite el sitio web de Unitree Robotics para obtener más información sobre los términos y políticas relacionados, y cumpla con las leyes y regulaciones locales.